

高耐環境性広角ステレオ 3D センサ

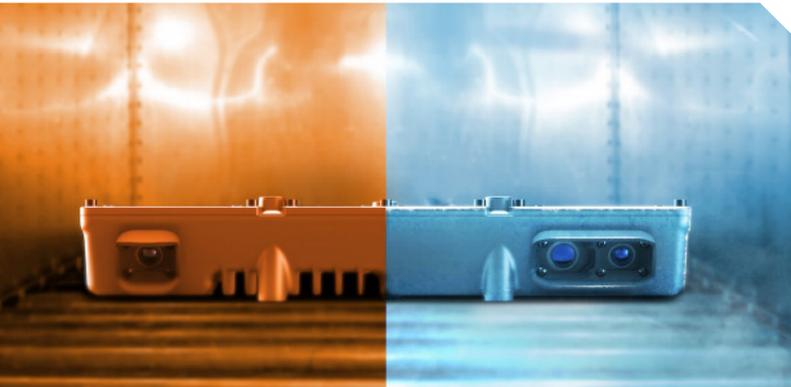
ローアングルモデル 耐振動・衝撃性能：15G/100G

- オンボードプロセッサ搭載
- 使用温度環境：-40°C ~ +80°C
- 耐振動・衝撃性能：15G/100G
- 防水防塵性能：IP67
- 200万画素モノクロカメラ × 2、200万画素カラーカメラ × 1
- モノクロカメラ FOV（単体）：91°×54°
- カメラアングル：水平より下方向 24°
- カラー点群出力対応、ROS1 / ROS2 対応



ROS 2
ROS 対応

ubuntu



Carnegie Robotics 社の MultiSense S27 は非常に優れた耐振動・衝撃性能と防水防塵性能を持つ屋外用途向けステレオ 3D センサです。測距レンジ 1.4m ~ 30m、使用環境温度 -40°C ~ +80°C、耐振動・衝撃性能：15G/100G と防水防塵性能 IP67 の高い環境性能を持っています。カメラアングルが水平（ボディ面）より下向き 24°になっており周辺のセンシングなどに使いやすくなっています。

またオンボードプロセッサを搭載し、ROS ドライバと API が用意されているのでセンサからのリアルタイムのイメージデータ、デプスデータやカラー点群等の ROS Topic が使用可能です。

厳しい環境で運用される農業機械、防衛特殊車両、自動搬送機やフォークリフトなどの産業機械、ラストマイルデリバリーロボットや AMR など幅広いアプリケーションで使用いただけます。

※建設機械、マイニングマシンのご用途は MultiSense S30 をご検討ください。MultiSense S27 の販売には用途の制限が設けられています。



仕様

商品コード	Multisense-S27
ステレオ用 モノクロイメージセンサ	1920×1280@9fps or 960×600@30fps × 2、グローバルシャッター FOV (H×V) : 91°× 54°、レンズ焦点距離 : 3.9mm カメラアングル : 水平より下方向 24°
ステレオビジョン	アルゴリズム : Semi-global stereo matching ベースライン : 27cm アルゴリズム処理スピード : 30fps @0.5MP, 256 Disparity 測距レンジ : 1.4m ~ 30m 距離精度 : ± (距離 m) ^2/1296 (単位 :m) 例 : ±0.019m at 5m、±0.07m at 10m、±0.30m at 20m
カラーイメージセンサ	1920×1188 / 30fps× 1、ローリングシャッター FOV (H×V) : 135°× 84°、レンズ焦点距離 : 2.5mm カメラアングル : 水平より下方向 24°
耐環境性能	使用環境温度 : -40°C ~ +80°C 防水防塵性能 : IP67 耐振動・衝撃性能 : 15Grms / 100G, 2ms 耐チッピング性アルミニウムハウジング 疎水コーティングレンズ&ラバーフード、RoHS 対応
オンボードプロセッサ	プロセッサ : Quad Core ARM A53 リアルタイム処理 : ARM Cortex R5 GPU : ARM Mali-400 MP2 RAM : GB DDR4 w/ ECC OS : PetaLinux ロジックセル : 最大 150,000 セル
インターフェイス	GigE (1000BASE-T) × 1
電源	9-36VDC、耐電圧 : 48VDC
公称電力	10-15W
サイズ (H × W × D)	6.0cm × 35.0cm × 13.7cm
重量	約 2.1kg

寸法図

単位:mm

